



Рис.1. Схема электрической цепи четырехполюсника.

Система уравнений, описывающая модель цепи четырехполюсника, представима в виде ДАУ (1), где

$$x = \begin{pmatrix} I \\ I_L \\ u_c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, A = \begin{pmatrix} 0 & L & 0 \\ 0 & 0 & C \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} -r_1 & r_2 & -1 \\ -1 & 0 & g \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix},$$

$$f(t, x) = \begin{pmatrix} \phi_1(x_1) + r_1 \gamma(x_1) - \phi_2(x_2) \\ I_2(t) + \gamma(x_1) - h(x_3) \\ I_1(t) - \gamma(x_1) \end{pmatrix}, e(t) \text{ — нулевой вектор,}$$

$\gamma(x_1) = h_1(\phi_1(x_1))$. Выбирая в качестве нелинейных функций $\phi_1(u) = \alpha_1 u^3$, $\phi_2(u) = \alpha_2 u^3$, $h(u) = \alpha_3 u^3$, $\gamma(u) = h_1(\phi_1(u)) = \alpha_4 u^9$, $\alpha_k > 0$, $k = \overline{1, 4}$, $u \in \mathbb{R}$, можно убедиться, что условия теоремы не выполнены. Но при этом задача Коши (1), (2) с указанными матрицами и функцией $f(t, x)$ имеет единственное решение на полуоси $0 \leq t \leq \infty$. Этот результат и соответствующая общая теорема о глобальной разрешимости ДАУ (1) представлены Руткасом А.Г. и Филипковской М.С. на VI международной научной конференции им. акад. И.И. Ляшко «Вычислительная и прикладная математика». Новая теорема расширяет класс задач (1), (2), имеющих глобальное решение и описывающих динамику реальных систем и процессов.

ЛИТЕРАТУРА

1. Руткас А.Г. Задача Коши для уравнения $Ax'(t) + Bx(t) = f(t)$. // Дифференциальные уравнения. – 1975. – т. 11, № 11. – С. 1996–2010.
2. Rutkas A. G., Vlasenko L. A. Existence, uniqueness and continuous dependence for implicit semilinear functional differential equations // Nonlinear Analysis. TMA. – 2003. – v. 55, N 1–2. – P. 125–139.
3. Филипковская М. С. Продолжение решений полулинейных дифференциально-алгебраических уравнений и приложения в нелинейной радиотехнике. // Вісник ХНУ ім. В. Н. Каразіна. Сер. «Математичне моделювання. Інформаційні технології. Автоматизовані системи управління». – 2012. – Вип. 19(1015). – С. 306–319.

ОПИСАНИЕ ВРЕМЕННОГО РЯДА ЦЕН АКЦИЙ. 1. РЕДУКЦИЯ ВРЕМЕННОГО РЯДА

Цейтлин Н. А.

«CuBe Matrix GbR», Hamburg, Deutschland

Аббревиатуры: ВР – временной ряд; ТВР – точечный временной ряд; ИВР – интервальный временной ряд; ДИ – доверительный интервал; МДИ – метод доверительных интервалов; НАКА – непараметрический аналог критерия Аббе; РДА – рыночная доходность акций (доход трейдера от акций с момента их покупки); гипотезы: H_0 : – нулевая; H_1 : – альтернативная; ОДЗО – область допустимых значений отклика; СО – среднеквадратичное отклонение; ТИ – толерантный интервал; ЭФР эмпирическая функция регрессии.

ВР цен акций, используемых на биржах, характеризуются большими объёмами, осложнены выбросами и непрерывно наращиваются [1].

Целями настоящей работы являются: описание и анализ структуры ВР цен акций, выделение необходимого количества опорных статистических характеристик для дальнейшего прогнозирования ВР.

Формально ВР цен y_i и моментов времени x_i можно представить как

$$\{(y_i, x_i)\}; y_i \in Y; x_i \in X; x_i \leq x_{i+1}; (x_i, y_i) \in \Omega \subset \mathbb{R}^2; \quad (1)$$

где $i = 1, 2, \dots, N$, Y – отклик (цена), X – фактор (время); объём ряда N кратен 10^7 .

Обычно это нестационарный, гетероскедастичный ТВР; он может быть описан **регрессионной моделью** $Y = M(Y|X) + \varepsilon(x)$, где: $M(Y|X) = f(x)$ – ЭФР, или тренд ВР; $\varepsilon(x)$ – случайная ошибка; $M(\varepsilon(x)) = 0$; $D(\varepsilon(x)) = \varphi(x)$; функции $f(\bullet)$ и $\varphi(\bullet)$ допускают разрывы производных.

Обычно трейдера интересует не столько сам тренд ВР $f(x)$, сколько тренд РДА $T[\bullet]$ с временным лагом $L(x)$,

$$T[x-L(x)] = f(x) - f[x-L(x)]; |T[\bullet]| > 0; L(x) \approx (x_N - x_n), \quad (2)$$

где x_N – текущее время; x_n – момент покупки акции.

Редукция ТВР $\{(y_i, x_i)\}$, в общем случае, заключается в его замене на ИВР в виде кусочно-полиномиальной аппроксимации ЭФР [2–4]:

$$f(x) = \sum_{j=1}^k [\beta_{j0} + \sum_{i=1}^1 \beta_{ji}(x - \psi_{j-1})^i] \Pi(\psi_{j-1}, \psi_j, x), \quad (3)$$

где j – номер гладкого участка ЭФР, $\Delta x_j = (\psi_j - \psi_{j-1})$; k – количество таких участков ($k < N$; k кратно 10^4); I – порядок полинома; $I = (1\sqrt{2}\sqrt{3})$; β_{ji} – коэффициенты регрессии; ψ_{j-1}, ψ_j – границы гладких участков ЭФР;

$\Pi(\psi_{j-1}, \psi_j, x)$ – индикаторная функция интервала $(\psi_{j-1}, \psi_j]$;

$\Pi(\psi_{j-1}, \psi_j, x) = 1$ при $x \in (\psi_{j-1}, \psi_j]$ и $\Pi(\psi_{j-1}, \psi_j, x) = 0$ при $x \notin (\psi_{j-1}, \psi_j]$.

На первом этапе редукции ТВР используется адекватная кусочно-постоянная аппроксимация (3) (при $I = 0$):

$$f(x) = \sum_{j=1}^k \beta_{j0} \Pi(\psi_{j-1}, \psi_j, x), \quad (4)$$

где β_{j0} – значения отклика на гладких участках Δx_j ЭФР $f(x)$; оценкой коэффициента β_{j0} является медиана [5] $y_{mi} = Me\{y_i\} \rightarrow \beta_{j0}$.

Итерационная процедура идентификации гладких участков Δx_j осуществляется путём включения на каждой итерации в очередной интервал Δx_j точек (y_i, x_i) , начиная с трёх; при каждом включении новой точки (y_i, x_i) проверяется гипотезы H_0 об адекватности (см. ниже). Когда H_0 отклоняются, очередной интервал Δx_j фиксируется, и переходят к

следующему интервалу Δx_{j+1} , вновь начиная с трёх следующих точек.

Гипотеза H_0 об отсутствии тренда $f(x)$ на интервале Δx_j аппроксимации (4) проверяется с помощью критерия НАКА [2] в виде:

$$H_0: \sigma_{Y_j}/\sigma_{M_j} = 1 \text{ против альтернативы о наличии тренда} \\ H_1: \sigma_{Y_j}/\sigma_{M_j} > 1, \quad (5)$$

где σ_{Y_j} и σ_{M_j} – общее СО отклика Y и СО ошибки воспроизводимости отклика на Δx_j . Предполагая нормальное распределение Y , воспользуемся устойчивыми медианными значениями оценок S_{Y_j} и S_{M_j} этих СО [2, 5]:

$$S_{Y_j} = 1,482 \text{Me}\{|y_i - \text{Me}\{y_i\}|\} \rightarrow \sigma_{Y_j} \\ S_{M_j} = 1,048 \text{Me}\{|(y_i - y_{i-1})|\} \rightarrow \sigma_{M_j}. \quad (6)$$

При вычислении оценки $S_{M_j} \rightarrow \sigma_{M_j}$ предполагается, что рост ЭФР $f(x)$ отклика Y на величину $[df(x_i)/dx](x_{i+1} - x_i)$, связанную с приращением фактора X на величину $x_{i+1} - x_i$, пренебрежимо мал [3, с. 237 и с. 291] в сравнении с разбросом значений отклика, обусловленным его СО σ_Y , а в пределах участков Δx_j считаем $\sigma_{M_j} = \text{Const}$. Поскольку отношение $\sigma_{Y_j}/\sigma_{M_j}$ должно быть равным 1, то для проверки гипотезы H_0 (5) методом «бутстреп» [6, 7] можно использовать простую статистику $W = 2^{0,5} S_{Y_j}/S_{M_j}$. Многократная ($G \approx 10^4$ раз) имитация статистики W даёт $G_\alpha = \alpha G$ значений $W < 1$, где $\alpha = G_\alpha/G$ – оценка уровня значимости. Априори эксперт задаёт значение критического уровня α_k в зависимости от степени ответственности за вывод e ; $e \in (0, 100)\%$. Поскольку гипотеза H_0 (5) предпочтительна, то $\alpha_k = (0,01e)^{4,3}$ [3]. Если $\alpha < \alpha_k$, то H_0 отклоняется в пользу H_1 , если $\alpha \geq \alpha_k$, то H_0 не отклоняется.

Значения величин ψ_j , $\Delta x_j = (\psi_j - \psi_{j-1})$ и u_{mj} ($j = 1, 2, \dots, k$) составляют искомым ИВР. Для построения приближённых 95%-х ОДЗО и 83%-х ДИ на участках Δx_j используем полуразмахи $2,5S_{M_j}$ и $1,4S_{M_j}n_j^{-0,5}$.

верхние и нижние границы ОДЗО:

$$f_j^\pm(x) = f_j(x) \pm 2,5S_{M_j}; \quad (7)$$

верхние и нижние границы ДИ:

$$f_{di}^\pm(x) = f_i(x) \pm 1,4S_{M_i}n_i^{-0,5}. \quad (8)$$

95%-я ОДЗО является приближённой, но простой оценкой толерантных пределов для 95% значений отклика [8]; 83%-е границы ДИ позволяют сравнивать на графике соответствующие ЭФР МДИ на 5%-ном критическом уровне значимости α_k [3, с. 148].

При **необходимости перестройки** исходного ВР (1) с неэквилидистантными элементами (y_i, x_i) в адекватный ему ВР $\{(y_i^0, x_i^0)\}$ с «новыми» эквидистантными элементами (y_j^0, x_j^0) , можно просто «рассечь» ИВР (3) на равные части, например, так. Строится гистограмма распределения вероятностей временных интервалов гладкости Δx_j ; отсекается малая доля Δx_p ($p \approx 1\%$) гистограммы со стороны её минимума $[\Delta x_m = \min_j(\Delta x_j)]$. Интервалом Δx_p и разбивается весь ИВР (4) на эквидистантные элементы (y_i^0, x_i^0) (когда $x_{j+1}^0 - x_j^0 = \Delta x_p$).

Вывод. Редукция точечного временного ряда цен акций большого объёма заключается в его адекватной замене на интервальный временной ряд

меньшего объёма с использованием кусочно-полиномиальной аппроксимации.

ЛИТЕРАТУРА

1. Элдер А. Как играть и выигрывать на бирже: Психология. Технический анализ. Контроль над капиталом / 4-е изд., перераб. и доп. — М.: Альпина Бизнес Букс, 2007. — 472 с.
2. Цейтлин Н. А. Редукция и статистический анализ временного ряда цен акций: // Тез. докл. 2-й междунар. науч.-техн. конф. ComInt-2013. Украина — 2013. — С.62 — 65. <https://www.facebook.com/Comint2013>.
3. Цейтлин Н. А. Из опыта аналитического статистика. — М.: Солар, 2007. — 906 с. <http://www.cubematrix.com/oldsite/anlagen/as.pdf>.
4. Новик Ф.С., Цейтлин Н.А., Авраменко Э.Н. Некоторые способы кусочно-гладкой аппроксимации функций. // Зав. лаб. — 1981. — т. 47, N1. — С. 48.
5. Дубровский С. А. Прикладной статистический анализ. — М.: ФиС, 1982. — 216 с.
6. Шитиков В.К., Розенберг Г.С.. Рандомизация и бутстреп: статистический анализ данных по биологии и экологии с использованием R. Ин-т экологии ВБ РАН, Тольятти: 2013. — 289 с. <http://www.ievbras.ru/ecostat/Kiril/Article/A32/Stare.htm>.
7. Цейтлин Н. А. Сравнение статистических оценок учебных достижений учащихся: // Тез. докл. 2-й междунар. науч.-техн. конф. ComInt-2013. Украина — 2013. — С. 305 — 308.
8. Большев Л. Н., Смирнов Н. В. Таблицы математической статистики. — М.: Наука, 1965.

ОПИСАНИЕ ВРЕМЕННОГО РЯДА ЦЕН АКЦИЙ. 2. АНАЛИЗ ВРЕМЕННОГО РЯДА

Цейтлин Н. А.

«CuBe Matrix GbR», Hamburg, Deutschland

Настоящее сообщение является продолжением [1], где приведены основные аббревиатуры, обозначения величин, цели работы, описан метод редукции ТВР цен акций. Нумерация формул — сквозная по двум сообщениям.

Дополнительные аббревиатуры: ЛЭ — локальный экстремум; НАКФ — непараметрический аналог критерия Фишера.

На первом шаге редукции ВР (1) тренд (2) РДА $T[x - L(x)]$, для любого лага времени $L(x)$, где $L(x) \in [\Delta x_m, (x_N - x_1)]$; $\Delta x_m = \min_j(\Delta x_j)$, представляет собой кусочно-постоянную аппроксимацию функции (2) с приближёнными 95%-ми ОДЗО и 83%-ми ДИ соответственно:

$$\text{границы ОДЗО тренда РДА:} \\ T^\pm[x-L(x)] = T[x-L(x)] \pm 2,5(S_{mu}^2 + S_{mv}^2)^{0,5} \quad (9)$$

и границы ДИ тренда РДА:

$$f_{di}^\pm(x) = T[x-L(x)] \pm 1,4(S_{mu}^2/n_u + S_{mv}^2/n_v)^{0,5}, \quad (10)$$

где $u, v \in (1, 2, \dots, k)$.

Поскольку временной лаг $L(x)$ — произволен, то гипотезы $H_0: |T[\bullet]| = 0$ об отсутствии тренда РДА против альтернатив $H_1: |T[\bullet]| > 0$ о наличии тренда РДА, на области (x_1, x_N) удобно проверять графическим МДИ [2, с. 142].